

## Musterlösung zu Übung 5 der VL LinA I (LA)

– Dominik Puhst-

Bei allen Aufgaben verwende ich, dass der Nullvektor und ein beliebiger Vektor jeden(!) Winkel einschließen! Hierzu verweise ich auf die Diskussion im Forum zur Veranstaltung.

### Aufgabe 1:

Wir berechnen die Matrixprodukte nach dem Falk-Schema, wobei bei  $A \in \mathbb{R}^{n \times m}$ ,  $B \in \mathbb{R}^{m \times l}$  gilt:

$A * B = C \in \mathbb{R}^{n \times l}$  sowie  $c_{ij} = \sum_{r=1}^m a_{ir} * b_{rj}$ . Damit können wir die Produkte einfach berechnen und erhalten

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -1 & 4 & -2 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & -3 & 3 \\ -3 & -3 & -2 \end{pmatrix},$$

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} 7 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3a & 3b & 3c \\ 2d & 2e & 2f \\ 4g & 4h & 4i \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} 7 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & 6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 21a & 15b & 18c \\ 14d & 10e & 12f \\ 28g & 20h & 24i \end{pmatrix} \text{ sowie}$$

$$\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} 3 & 3 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 6 & 4 \\ 3 & 3 & 2 \\ 9 & 9 & 6 \end{pmatrix}.$$

### Aufgabe 2:

Hier verwenden wir die bekannte Formel  $\frac{a^T * b}{|a| * |b|} = \cos(\phi)$ , mit  $\phi$  als Winkel zwischen a und b.

Außerdem verwenden wir, dass  $\cos(120^\circ) = -0,5$  gilt. Nun rechnen wir drauf los:

$$\frac{a^T * b}{|a| * |b|} = \frac{xz + xy + yz}{x^2 + y^2 + z^2}, \text{ falls } x^2 + y^2 + z^2 \neq 0$$

Wegen der Bedingung  $x+y+z=0$  ersetzen wir z.B. z durch  $(-x-y)$ :

$$\frac{xz + xy + yz}{x^2 + y^2 + z^2} = \frac{x(-x-y) + xy + y(-x-y)}{x^2 + y^2 + (-x-y)^2} = \frac{-x^2 - xy - y^2}{2x^2 + 2xy + 2y^2} = \frac{(-1) * (x^2 + xy + y^2)}{2 * (x^2 + xy + y^2)} = -0,5 = \cos(120^\circ)$$

Alternativ hätte man natürlich auch x durch  $(-y-z)$  oder y durch  $(-x-z)$  ersetzen können.

Für den Fall  $x^2 + y^2 + z^2 = 0$  argumentieren wir, dass wir den Winkel zwischen dem Nullvektor und dem Nullvektor suchen, der nach der Eingangsbemerkung ja beliebig, insbesondere also auch  $120^\circ$ , ist.

### Aufgabe 3:

Vorbemerkung: Zwei Vektoren stehen senkrecht aufeinander, genau dann wenn ihr Skalarprodukt 0 ergibt.

a) Falsch! Wir geben ein Gegenbeispiel an:  $u = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \wedge v = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \wedge w = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  Offensichtlich (wem das nicht

offensichtlich ist, der möge es nachrechnen) steht  $u$  senkrecht auf  $v$  und  $w$ , doch  $v$  und  $w$  sind alles andere als parallel.

b) Richtig! Hier gibt es zwei Möglichkeiten der Begründung:

(i) Geometrisch:

Fall1:  $v$  und  $w$  sind kollinear (parallel). Dann verändert  $v+2w$  nur die Länge (und ggfs. Orientierung) des Vektors. Steht  $u$  senkrecht auf  $v$  und  $w$ , so tut er dies offenbar auch auf  $v+2w$ !

Fall2:  $v$  und  $w$  sind nicht kollinear (parallel). Dann spannen diese eine Ebene auf. Der Vektor  $u$ , der senkrecht auf  $v$  und  $w$  steht, steht daher senkrecht auf der Ebene (er heißt Normalenvektor). Da  $v+2w$  auch in der Ebene liegt, steht  $u$  auch auf ihm senkrecht!

(ii) Algebraisch:

Es gelte:  $u^T * v = 0 \wedge u^T * w = 0$ . Dann berechnen wir einfach mal  $u^T * (v+2w)$ :

$$\begin{pmatrix} u_1 & u_2 & u_3 \end{pmatrix} * \begin{pmatrix} v_1 + 2w_1 \\ v_2 + 2w_2 \\ v_3 + 2w_3 \end{pmatrix} = u_1(v_1 + 2w_1) + u_2(v_2 + 2w_2) + u_3(v_3 + 2w_3) = \\ u_1v_1 + u_2v_2 + u_3v_3 + 2(u_1w_1 + u_2w_2 + u_3w_3) = u^T * v + 2(u^T * w) = 0 + 2 * 0 = 0$$

Also steht  $u$  auch senkrecht auf  $v+2w$ !

c) Unter oben getroffener Annahme richtig! (Ansonsten lässt sich ein einfaches Gegenbeispiel finden). Wir berechnen einfach mal  $u^T * (v+cu)$ :

$$u^T * (v+cu) = u_1 * v_1 + u_2 * v_2 + u_3 * v_3 + c(u_1^2 + u_2^2 + u_3^2)$$

Damit das Null ergibt (das ist ja gefordert), setzen wir:

$$c = \frac{-(u_1v_1 + u_2v_2 + u_3v_3)}{u_1^2 + u_2^2 + u_3^2} \text{ und erhalten so die gewünschte Lösung, falls } u_1^2 + u_2^2 + u_3^2 \neq 0.$$

Sonst aber ist  $u$  ja gerade der Nullvektor und steht auf allen Vektoren, also insbesondere auch auf  $v+cu$  senkrecht!

#### Aufgabe 4:

Damit  $AB$  und  $BA$  überhaupt existieren sei  $A$  eine  $n \times m$ -Matrix und  $B$  eine  $m \times n$ -Matrix. Analog zur Bemerkung zu Aufgabe 1 überlegen wir uns wie wir die Diagonalelemente von  $AB$  und  $BA$  darstellen können (also gilt dieselbe Formel wie oben, nur mit  $i=j$ ). Dann erhalten wir zunächst:

$$sp(AB) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m a_{ij} b_{ji} \text{ und } sp(BA) = \sum_{j=1}^m \sum_{i=1}^n b_{ji} a_{ij}$$

(Wer das jetzt nicht "sieht", sollte sich nochmal dahinterknien und manuell die Spur des Produkts einer  $3 \times 4$ -Matrix und einer  $4 \times 3$ -Matrix mit allgemeinen Einträgen der Form  $a_{ij}$  ausrechnen und schauen, ob er die Doppelsummen schreibweise dann nachvollziehen kann!)

Wegen der Kommutativität der Multiplikation und der Addition können wir die Elemente etwas umordnen:

$$sp(BA) = \sum_{j=1}^m \sum_{i=1}^n b_{ji} a_{ij} = \sum_{j=1}^m \sum_{i=1}^n a_{ij} b_{ji} = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m a_{ij} b_{ji} = sp(AB)$$