

# Irreguläre Integranden und adaptive Gitter

$f(x) = \sqrt{x}$  integrieren über  $[0,1]$   
mit summierten Quadraturformeln

(a) äquidistante Intervallaufteilung  
offenbar unbefriedigend

deshalb nichtuniforme Aufteilung

(b) was ist eine optimale Intervallaufteilung?

(c) wie kann eine (fast) optimale Aufteilung  
numerisch realisiert werden?

## Bsp Mittelpunktregel

Teilintervall  $[a,b]$ : Fehler  $\varepsilon[a,b] = f''(\xi) \cdot \frac{(b-a)^3}{24}$  mit  $\xi \in [a,b]$

Intervallweite  $h: [0,1] \rightarrow \mathbb{R}$  stückweise konstant

$\varepsilon: [0,1] \rightarrow \mathbb{R}$  stückweise konstant

Kontinuierliches Modell:

lokale Gitterweite  $h(t)$

lokale Fehlerdichte  $\varepsilon(t) = f''(t) \cdot \frac{h(t)^2}{24}$

Gesamtfehler  $\varepsilon = \int_0^1 \varepsilon(t) dt = \frac{1}{24} \int_0^1 f''(t) h(t)^2 dt$

Gesamtaufwand  $W = \int_0^1 \frac{1}{h(t)} dt$

min  $W$  unter Nebenbedingung  $\varepsilon = \text{TOL}$

Lösungen sind charakterisiert durch KKT-Bedingung

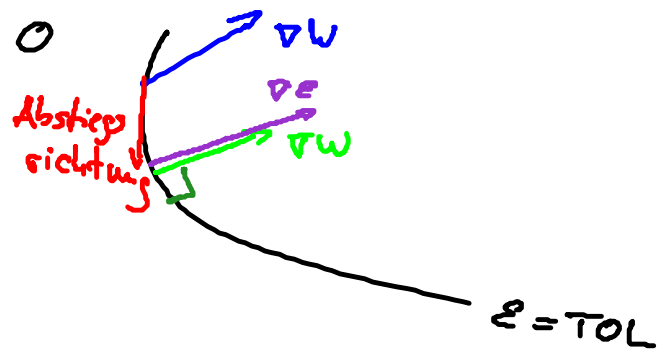
$$\exists \lambda \in \mathbb{R} : W'(h) + \lambda \varepsilon'(h) = 0$$

$$\text{Hier } W'(h) = -\frac{1}{h(t)^2}$$

$$\varepsilon'(h) = \frac{f''(t)}{12} h(t)$$

$$\text{Also } -\frac{1}{h(t)^2} + \lambda \frac{f''(t)}{12} h(t) = 0$$

$$\Rightarrow \frac{f''(t)}{24} h(t)^3 = \text{const}$$



Optimale Gitterverteilung:  
Gleichverteilung der lokalen Fehler

→ Konstruktionsprinzip für adaptive Integration

$$\text{Hier } f(t) = \sqrt{t} \Rightarrow f''(t) = \frac{3}{4} t^{-3/2}$$

$$\Rightarrow h(t) \sim \sqrt{t}$$

Analog: Simpson lokale Fehlerbeitrag  $\sim f^{(4)}(t) \cdot h^5$

$$t^{-7/2} h^5 = \text{const}$$

$$\Rightarrow h \sim t^{7/10}$$

strenger für kleine  $h$

Zum Vergleich: Forderung  $\varepsilon[a, b] \leq (b-a) \text{TOL} \Rightarrow \varepsilon[0, 1] \leq \text{TOL}$

wie in Programmieraufgabe 6 führt

nicht zur Gleichverteilung lokaler Fehler  
und daher nicht zu optimalen Gittern.

Aber: ist einfacher zu implementieren und  
zu parallelisieren.

# Konvergenzordnungen

uniforme (äquidistante) Unterteilung  $\varepsilon = \alpha \cdot h^\beta$   
adaptive Unterteilung: was ersetzt  $h$ ?

Interpretation uniform  $\frac{1}{h} = N \sim \text{Aufwand}$

uniform  $\varepsilon = \alpha N^{-\beta}$

adaptive  $\varepsilon = \alpha N^{-\gamma}$